

自动化BU

严志平 总经理

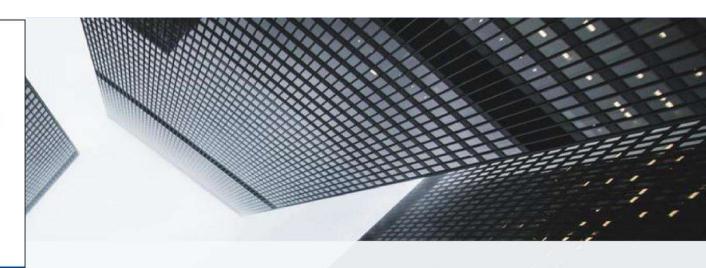
江苏致高远智能装备有限公司 Jiangsu ZGY Intelligent Equipment Co.,Itd

地址: 江苏省昆山市金蝶路6号 工作电话: 189-1274-1608 个人电话: 135-8490-6470 传真: 0512-57260163

邮编: 215300

邮箱: Zhiping_yan@jszgy.com





江苏致高远智能装备有限公司

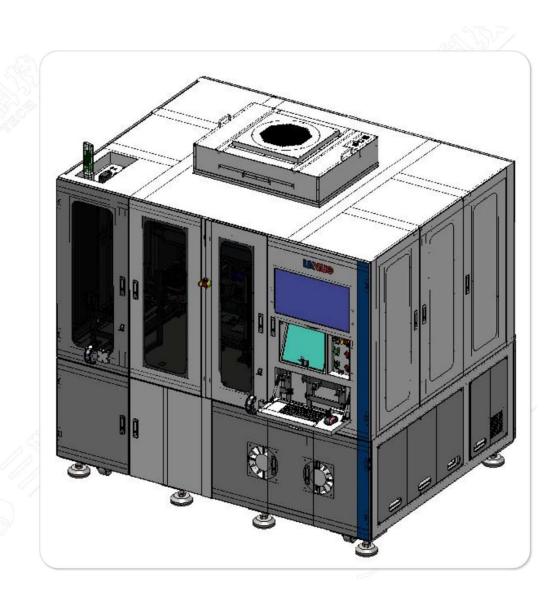
JiangSu ZGY Intelligent equipment Co., Ltd.



目录 Table of Contents

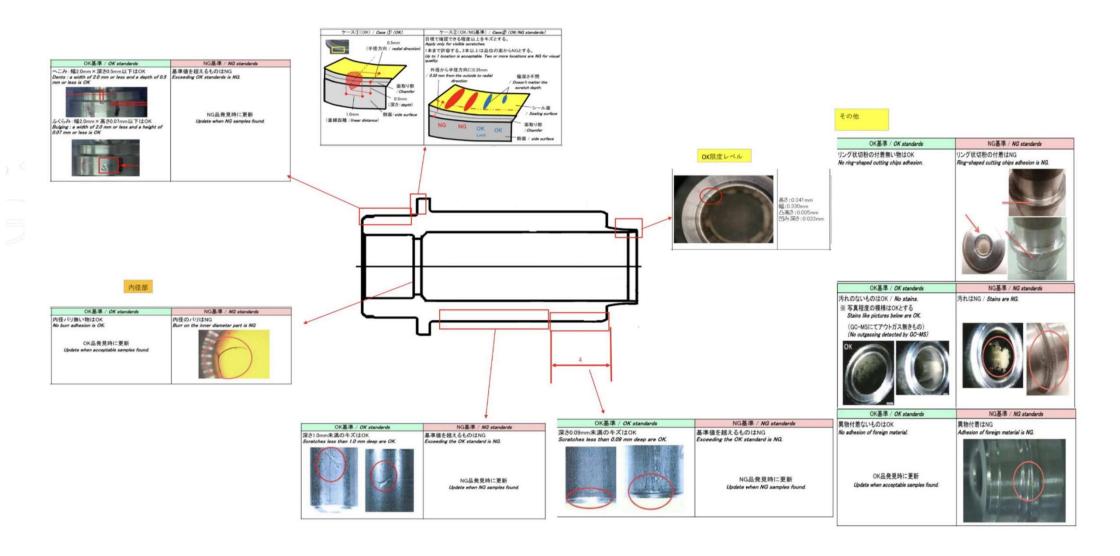


- 1. 检测要求
- 2. 设备外形
- 3. 设备工作流程图
- 4. 详细设计
- 5. 治具设计
- 6. 检测工位介绍
- 7. 深度学习介绍
- 8. 项目可行性报告
- 9. UPH分析/周期分解
- 10. 数据统计
- 11. 设施要求/布局
- 12. 总结



检测要求 Testing requirements

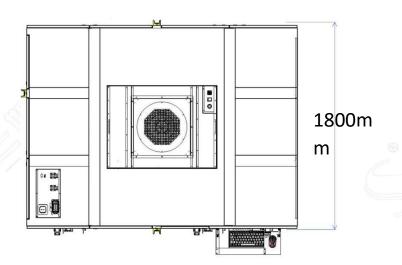


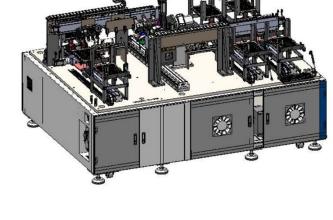


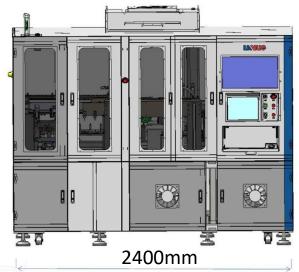
设备外形 Machine shape

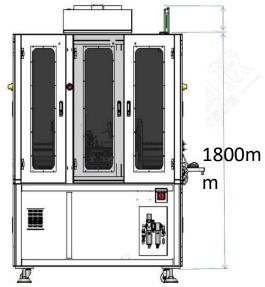


长/宽/高说明: 2400*1800*2080mm









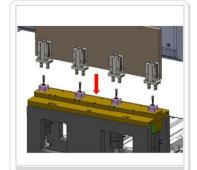
设备工作流程图 Machine Workflow / Sequence of Events





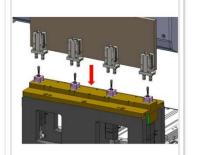






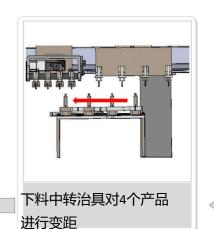
放置在下检测治具上

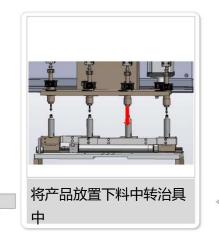




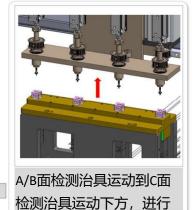


对反馈分档结果进行OK/NG 分档摆盘





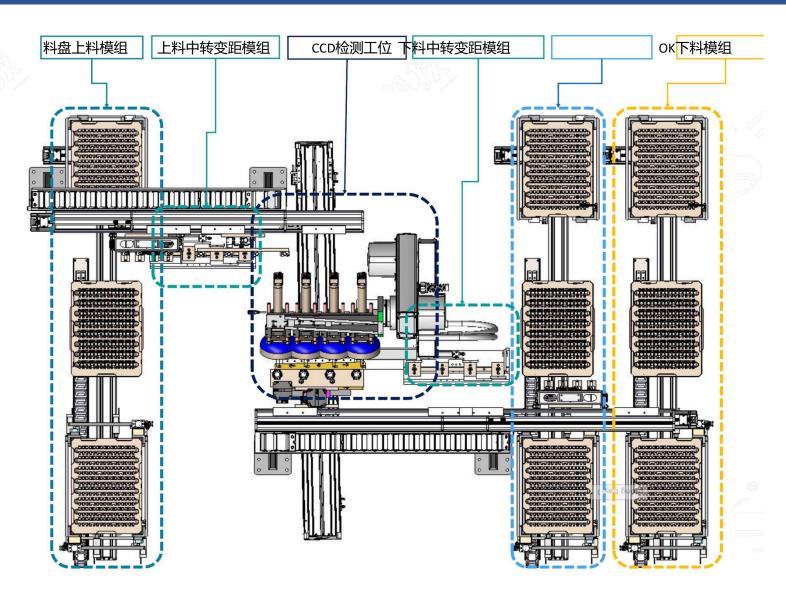




握手对接

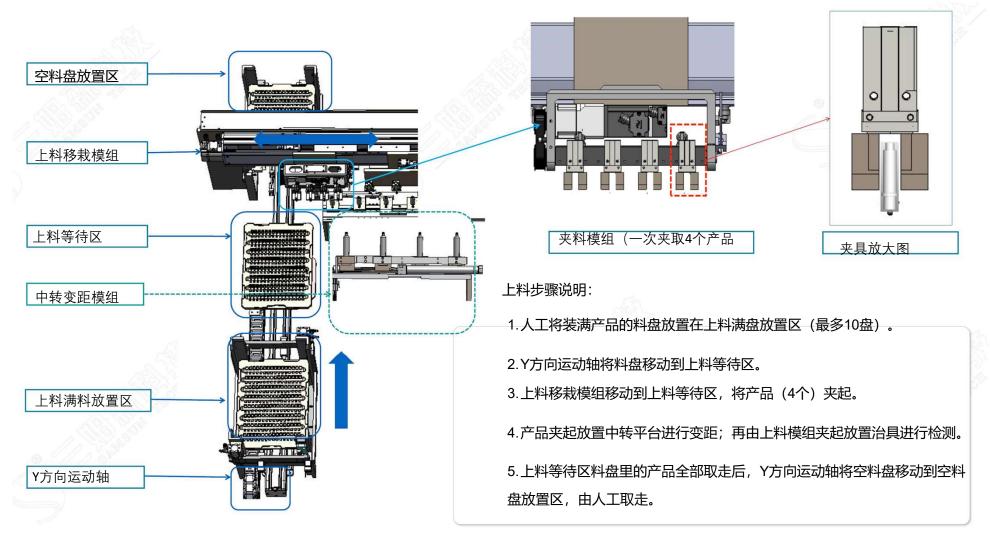
详细设计 Detailed Design





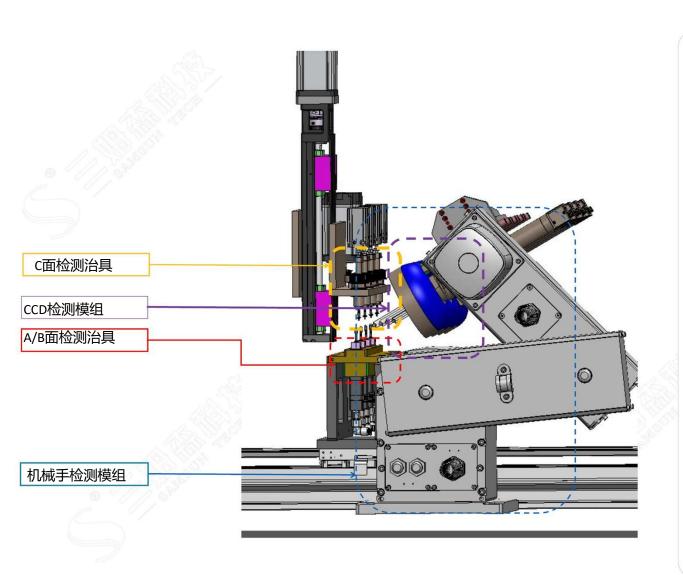
详细设计 Detailed Design (上料模块)





详细设计 Detailed Design(检测模块)





检测模块说明:

1.首先由A/B面检测治具模组将产品送至机械手检测位,同时检

治具模组可使产品进行360°旋转,机械手进行多角度拍摄 2.机械手多角度拍照完成;C面检测治具模组取料,然后使 产品

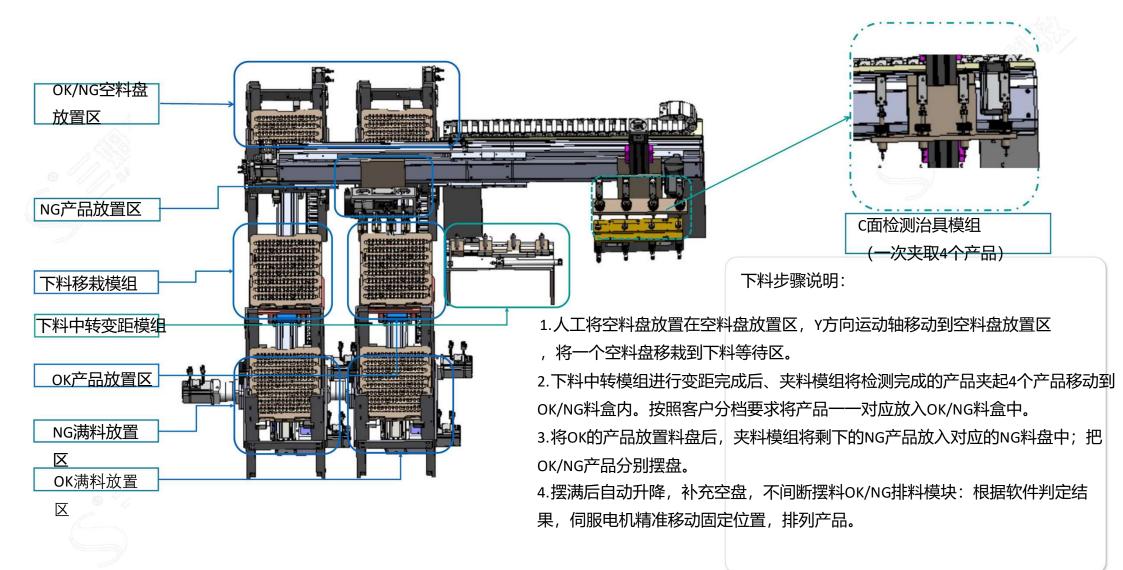
进行360°旋转, 然后机械手多角度进行拍照

视觉配置参数

	型号: MV-CH50-UM
	1、分辨率: 2448*2048
相机	2、芯片尺寸 (mm) : 8.4*7.0
	3、帧率(fps): 74.1
	4、图像颜色:黑白
	5、像素精度(mm/pixel): 0.005
	物方视野 (mm) : 12*10
	工作距离 (mm) : 150
光源	1、同轴光源:4pcs
)	2、背光: 1pcs
	3、碗光: 4pcs

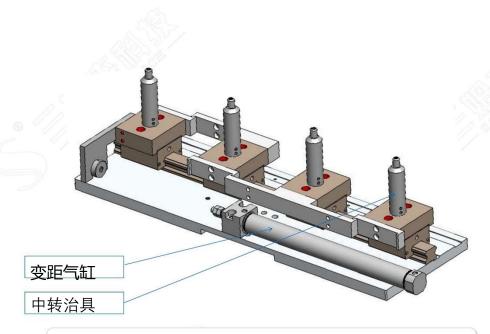
详细设计 Detailed Design (下料模块)





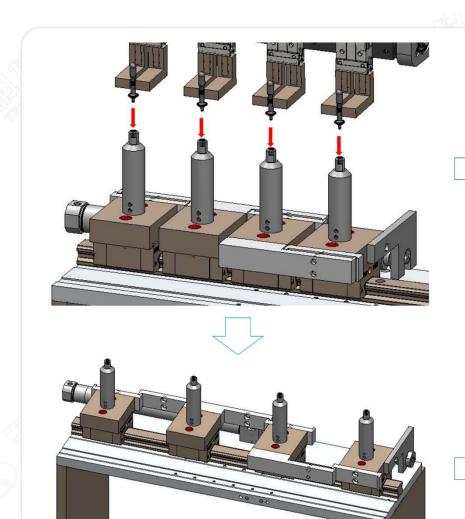
治具说明 Fixture Design (上/下中转治具)





中转治具说明:

- 1.上料移栽模组将产品搬运至上料中转治具;
- 2.中转治具对产品进行变距;
- 3.产品边缘到限位处放超产品上限0.01mm,避免对产品卡料;
- 4.治具采用无磁不锈钢材质,避免治具影响产品取放料。

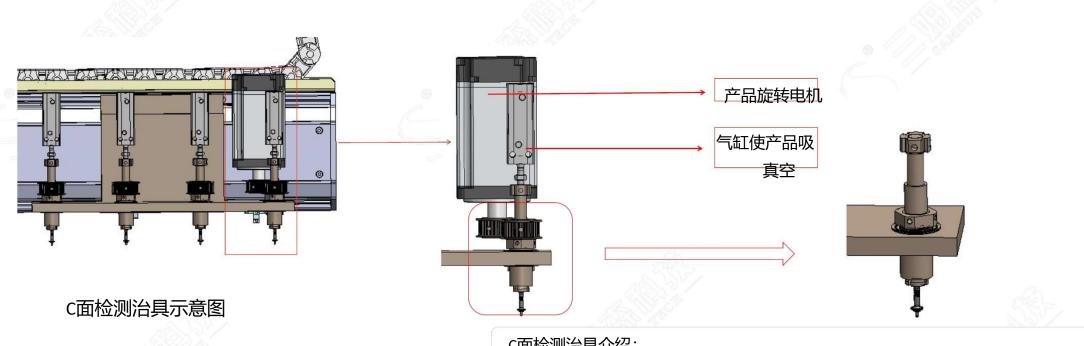


放料

变距

治具说明 Fixture Design (C面检测治具)



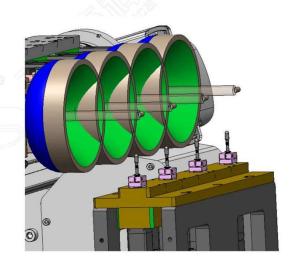


C面检测治具介绍:

- 1.夹具底部真空吸固定产品,防止产品偏位,影响检测效果;
- 2.旋转电机带动产品旋转,与机械手配合飞拍检测产品正面、正侧面、底侧面的 缺陷。



检测部位一





检测位置示意图

检测说明:

- 1、上料搬运模组将产品搬到A/B面检测治具上;治具旋转电机带动产品旋转,弧光点亮,与机械手配合飞拍;
- 2、深度学习技术为主的S-Gamma软件处理成像,

检测产品A面圈纹、点伤、划伤缺陷;

备注: A面圈纹需要更多缺陷样品确认可行性。

×	———型 号 /参数————			夕汁
零件名称	至可/多数	品牌	数量	备注
CCD		牧威	786	
CCD	MVCA-500W-UC-60	12/20	4	
远心镜头	MVL-HY-3-110	牧威	4	_
200 况入				
同轴光	MVLL-CL-40X40I-W-02	牧威	4	













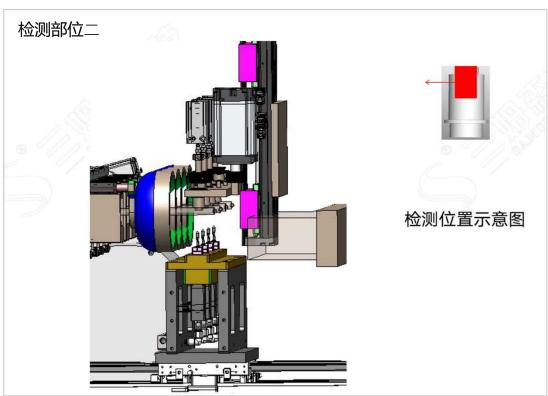




成像效果图

检测效果图





检测说明	
你测几元四月	_

- 1、上料搬运模组将产品搬到A/B面检测治具上;机械手带动产品旋转,使用同轴光,与机械手配合飞拍产品上A,B面的圈纹。
- 2、深度学习技术为主的S-Gamma软件处理成像,检测产品AB面中的<mark>圈</mark>纹

备注: A/B面圈纹需要更多轻微缺陷样品确认最终可行性。

零件名称	型号/参数	品牌	数量	备注
CCD	MVCA-500W-UC-60	牧威	4	
远心镜头	MVL-HY-3-110	牧威	4	
同轴	MVLL-CL-40X40I-W-02	牧威	4	



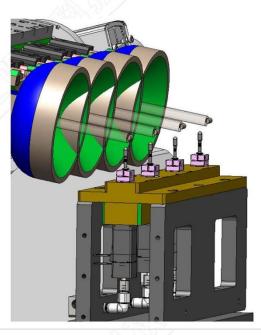




检测效果图



检测部位三





检测位置示意图

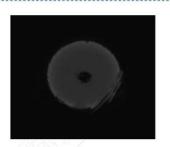
检测说明:

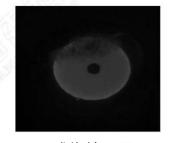
- 1、上料搬运模组将产品搬到A/B面检测治具上;治具旋转电机带动产品旋转
- , 圆顶光点亮; 与机械手配合飞拍;
- 2、深度学习技术为主的S-Gamma软件处理成像,检测产品B面<mark>圈纹、点伤、</mark>

划伤、平头缺陷;

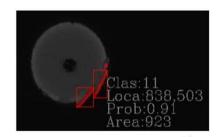
备注: B面圈纹需要更多轻微缺陷样品确认最终可行性。

零件名称	型号/参数	品牌	数量	备注
CCD	MVCA-500W-UC-60	牧威	4	
远心镜头	MVL-HY-3-110	牧威	4	
同轴	MVLL-CL-40X40I-W-02	牧威	4	





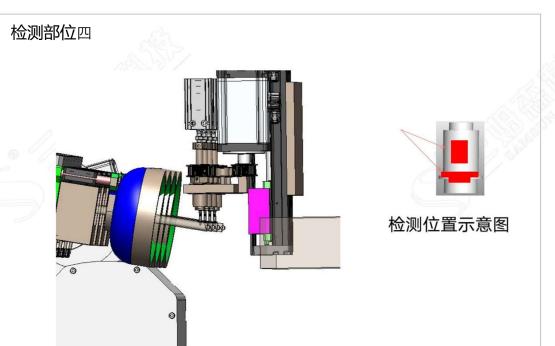






检测效果图

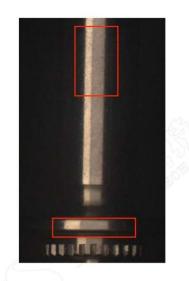




零件名称	型号/参数	品牌	数量	备注
CCD	MVCA-500W-UC-60	牧威	4	
远心镜头	MVL-HY-3-110	牧威	4	
同轴	MVLL-CL-40X40I-W-02	牧威	4	







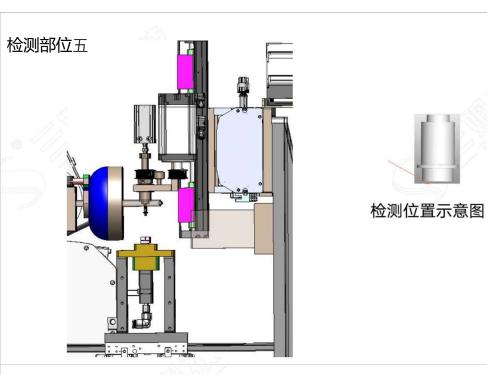
检测效果图

检测说明:

- 1、C面检测治具将产品从A/B面检测治具搬到C面检测治具上;治具带动产品旋转,使用同轴光,与机械手配合飞拍检测C面螺纹有无;
- 2、深度学习技术为主的S-Gamma软件处理成像,检测产品C面<mark>少螺纹、</mark>

齿纹;





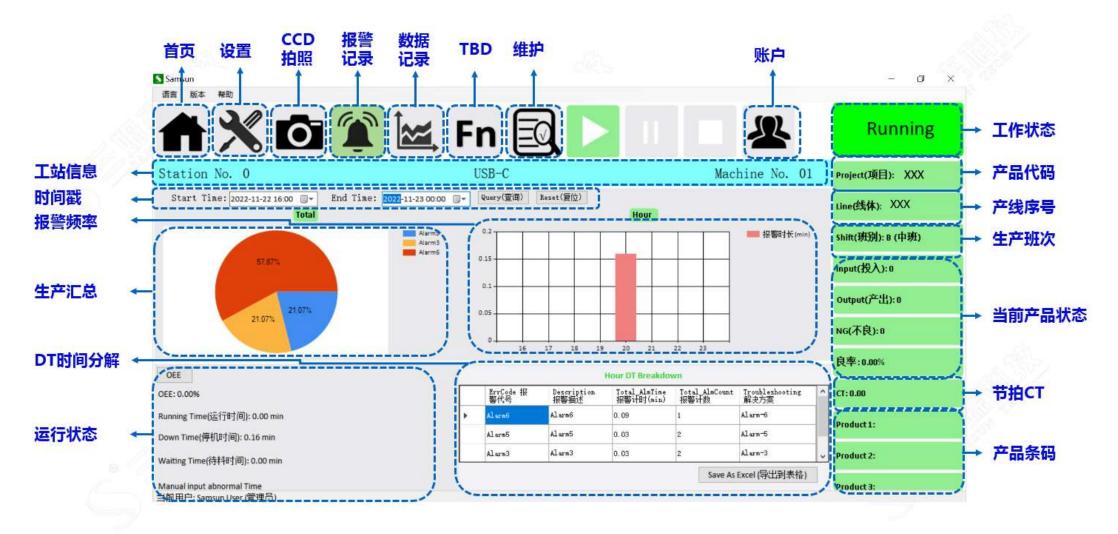
检测说明:

1、C面检测治具取到产品旋转90度后,在移动到旋转平台的过程中进行 飞拍,检测产品部<mark>尾毛刺</mark>。

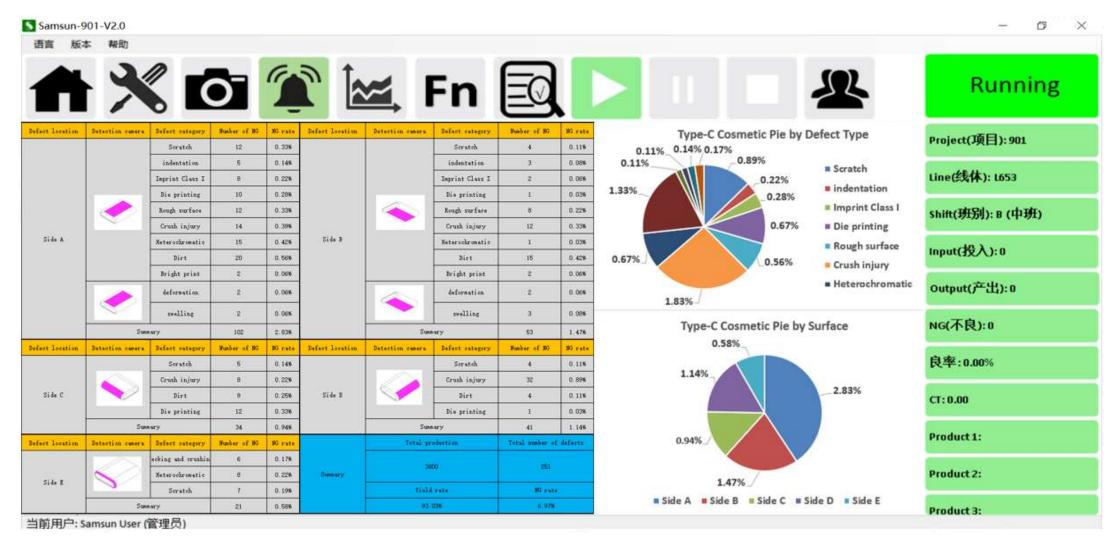
零件名称	型号/参数	品牌	数量 备注
CCD	MVCA-500W-UC-60	牧威	4
远心镜头	MVL-HY-3-110	牧威	4
同轴	FQGH2-60X60	牧威	1











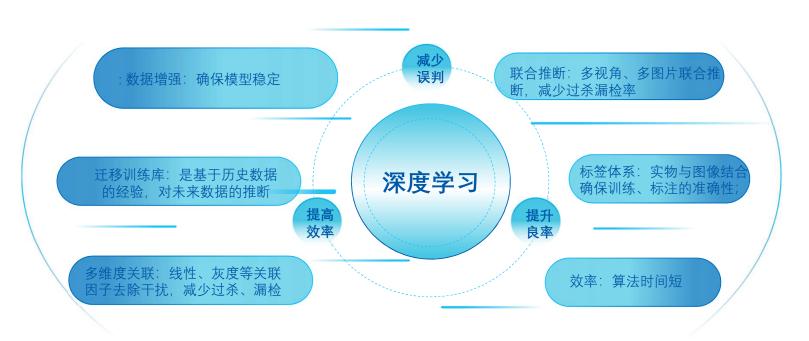
深度学习介绍 Introduction to deep learning





DEEP LEARNING S-GAAMA

- •像素级缺陷分割:
- •高分辨率的网格结构提升小缺陷检测性能:
- •多种在线工具进行数据增强,确保 模型稳定:
- •置信度和工艺辅助相结合的分类判 断:
- •调用模型迁移训练库,大数据识别 缺陷;
- •依据光度立体多视角联合缺陷判断体系:
- •实物与图像结合的标签体系,确保 训练、标注的准确性;
- •线性、灰度多维度关联因子去除干扰,减少过杀、漏检;



检测图片放入算法中,对图片进行像素分割,选用高分辨率的网格结构,进行数据增强处理,按 照缺陷类型不同赋予不同标签,结合多个视觉图像以及工艺参数联合判断,根据置信度分数调用 迁移模型库数据,能够增强和快速的输出判定结果。



	相机核心参数				
村	应测面	侧面	正面		
	型号 MVCA-500W-UC-24.2-07		-UC-24.2-07		
	品牌	mono	view		
	传感器类型	CMOS, :	全局快门		
相机	传感器型号	IMX	250		
1876	像元尺寸	3.45 μm × 3.45 μm			
	靶面尺寸	2/3"			
	分辨率	2448 × 2048			
	型号	MVCL-WL-0.4X196- 3/2-N-C-0	MVCL-WL-0.4X196- 3/2-N-C-0		
	品牌	SAM	SAM		
しまった。 最头	镜头类型	定焦	远心		
	放大倍率	0.3	0.2		
	工作距离	197	228mm		
	景深	5.3mm	12.1mm		
	视野	21mm*17mm	21mm*17mm		

激光核心参数			
检测面 底面			
型号 MVLA-L-0860		MVLA-L-0860-07	
	品牌	monoview	
	工作距离	60	
	Z向重复性	0.2um	
	X向重复性	5um	
	X线宽	30	
	X向数据间距	12um	
	X向轮廓点数	3200	

09

设施要求/布局 Facility Requirements / Layout



车间设施要求 Facility requirements needed on the shop-floor

-频率 Frequency: 50/60HZ;

-电压 Volt: 220V

-电流 Current: 10A

-功率 Total Power: 2.2KW/set

-气压 Pneumatic: 0.6-0.8MPa (气压稳定)

-重量 (x x x)

-气源要求 经过干燥处理, 无油水

-环境温度 Ambient Temperature:18 °C -25 °C

-车间连接/IT要求: 需要网口, 数量: 1pcs 上传流畅

Shop Floor Connectivity / IT requirements: Need Netpoint,QTY:1pcs and upload shop flow

设备进气过滤装置





气源不纯故需要添加过滤装置其流程如下:

- 1、气源在进入设备前端优先过三联过滤装置;
- 2、经过三联件后进入储气罐;
- 3、储气罐出气口增加高精密过滤气源三联件;
- 4、最终在电磁阀后端再次增加一组过滤滤芯;

总结 Summary



项目可行性 Feasibility	YES	
设备开发周期 L/T	65个工作日	
	工控机-深度学习*2:I9 CPU,32G内存,专业图形显卡,2T硬盘+1T固态硬盘,21"液晶显示器	
硬件主要配置 Configuration	CCD 6 个 1000万高清定焦/远心镜头共 3个,线激光1套,光源若干	
	高精度运动模组、运动伺服、马达等	
	检测软件: SMV光测软件 / S-sigma 深度学习平台	
软件主要配置		
每小时产能 PCS/H	CT=1.5s(稼动率 > 95%,)	
检测精度 Accuracy	漏检≤0.5%、过杀≤7%	
操作人员 Operator	1人	
备注 Remarks		

